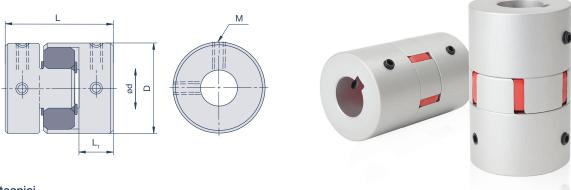




# Jawflex GJS | Alluminio, Shore 64D

Versione con grano



#### Dati tecnici

Codice	D	L	L₁	S	М	T <sub>A</sub>	giri max	T <sub>KN</sub>	T <sub>Kmax</sub>	C <sub>T</sub>	g	disallin	eamento	max
Prodotto	mm	mm	mm	mm		Nm	min⁻¹	Nm	Nm	Nm/rad	g	angolare   °	radiale mm	assiale mm
GJS14-R	14	22	7	1	M3	0,7	27.000	2,5	5	34	6,7	1	0,03	0,6
GJS20-R	20	30	10	1	M3	0,7	19.000	6	12	74	18,4	1	0,05	0,8
GJS25-R	25	31,25	10	1	M4	1,7	15.000	12	24	300	30	1	0,05	1
GJS30-R*	30	44,7	16	1,2	M4	1,7	13.000	16	32	220	60	1	0,06	1
GJS40-R**	40	66	25	2	M5	4	9.600	21	42	2.500	163	1	0,04	1,2
GJS55-R**	55	78,3	30,3	2	M6	7	7.500	75	150	6.000	344	1	0,06	1,4
GJS65-R**	65	90,3	35,3	2,5	M8	15	6.000	180	360	10.000	535	1	0,08	1,5
GJS80-R**	80	114,2	45,2	3	M8	15	5.000	380	760	14.000	1.150	1	0,08	1,5
GJS100-R**	104	140,2	56,2	3,5	M10	25	4.000	600	1.200	40.000	2.650	1	0,1	2

M= Dimensione delle viti ISO 4029,  $T_A$ = Coppia di serraggio della vite (Nm),  $T_{KN}$ = Coppia nominale,  $T_{Kmax}$ = Coppia massimale,  $C_T$ = Rigidità torsionale,  $T_{Kmax}$ = Peso approx

## Alesaggio

Codice	d (mm)																								
Prodotto	3	4	5	6	8	9	10	11	12	14	15	16	18	20	22	24	25	28	30	32	35	40	45	50	60
GJS14-R	•	•	•																						
GJS20-R		•	•	•	•																				
GJS25-R			•	•	•	•	•																		
GJS30-R*				•	•	•	•	•	•	•															
GJS40-R**					•	•	•	•	•	•	•	•	•												
GJS55-R**									•	•	•	•	•	•	•	•	•	•							
GJS65-R**											•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•				
GJS80-R**											•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
GJS100-R**														•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•

<sup>\*</sup>GJS30: A scelta con incavo Din 6885/1.

Esempio D'ordine: Mozzo GJS30 ø10, mozzo GJS30 ø12, Corone dentate JM30-R (rosso)











Jawflex Serie 30, Foro 10 e 12, Shore 64D

<sup>\*\*</sup>I modelli da GJS40 a GJS100 sono forniti con una scanalatura conforme a DIN 6885/1. Aggiungere il suffisso kw dopo il rispettivo foro. Esempio: Mozzo GJS40 ø16kw





I vari parametri tecnici svolgono un ruolo fondamentale per la selezione del giunto Jawflex. I parametri da considerare sono la velocità massima, eventuali spostamenti dell'albero, la coppia motrice e il comportamento di smorzamento richiesto. La dimensione del giunto richiesta può essere calcolata approssimativamente mediante la seguente formula:

$$T_{KN} > T_{\Delta} \times C_{T} \times C_{S} \times (C_{D})$$

Ciò significa che la coppia nominale della misura del giunto scelta dovrebbe essere maggiore rispetto alla coppia motrice  $T_A$  in Nm (derivante dalle indicazioni del costruttore del motore di comando) moltiplicato per il fattore di temperatura (Tabella 1) e per il coefficiente d'urto dell'applicazione (Tabella 2).

Nel caso in cui per alcune applicazioni sia richiesta un'elevata rigidità torsionale, per la scelta della misura la formula dovrebbe anche includere il fattore di rigidezza torsionale ( $C_D$ ). Ad esempio, per l'azionamento del mandrino principale di macchine utensili, il fattore di moltiplicazione è tra 2 e 5.

### Calcolo del fattore di temperatura C<sub>T</sub>

Temperatura di funzionamento	da -30°C a +30°C	+60°C	+80°C	+100°C	+120°C
Fattore C <sub>⊤</sub>	1	1,2	1,3	1,6	2,0

In caso di temperature > 120 °C, consigliamo l'uso dei nostri giunti realizzati interamente in metallo (ad esempio Diskflex o Beamflex)

### Calcolo del coefficiente d'urto C<sub>s</sub>

	Urti leggeri/fino a 60	Urti medi/fino a 300	Urti forti/> 300
	avviamenti al minuto	avviamenti al minuto	avviamenti al minuto
Fattore C <sub>s</sub>	1,0	1,3	1,6

Si prega di tener presente i diametri di foratura massimi ammissibili per la misura del giunto scelta e la relativa capacità di spostamento. Questi si trovano nella tabella in cui è riportata la misura del giunto corrispondente.

## Informazioni tecniche generali

#### Materiale

Corone dentate: Hytrel con durezza Shore 64 Sh D (rosso) o durezza Shore 98 Sh A (verde)

Mozzi: alluminio ad alta resistenza anodizzato con protezione contro la corrosione

Viti a morsetto: EN ISO 4762/DIN 912 12.9

Grani: EN ISO 4029/DIN 916

## Temperatura di funzionamento

da -30°C a +120°C





Resistenza alle alte temperature



Smorzamento delle vibrazioni



Collegabile assialmente



Elevato spostamento radiale



senza gioco



rigido torsionalmente



Elevato spostamento angolare



Alta velocità



Isolamento elettrico



Resistente alla corrosione